

Stručný obsah

Skrutí spoluautoři	22
Úvod	23

Část I: Vývojové prostředí 29

1. Co byste měli znát z prvního dílu	30
2. Vývojové prostředí NetBeans	46
3. Projekty v NetBeans – Library	76
4. Vytváříme nový projekt – AHA	99
5. Práce na připraveném projektu – Elevator	111
6. Spolupráce projektů – Vehicle	138
7. Testovací třída – VehicleTest, Robot	162
8. Ladění programů – Robot	190

Část II: Vylepšování architektury 201

9. Program ve výjimečné situaci	202
10. Návrhový vzor Tovární metoda	228
11. Návrhový vzor Stav – Robot4	243
12. Návrhový vzor Stavitel – RingBuilder	260
13. Návrhový vzor Dekorátor – SmoothVehicle	284
14. Implicitní implementace – RingVehicle, ControlledVehicle	300
15. Generické datové typy a metody	320
16. Pokročilejší práce s typovými parametry	342
17. Funkční interfejsy a lambda-výrazy	358
18. Rekurzivní volání	386
19. Interní datové typy	397
20. Kontejnery a datovody	424

© 2015 Pearson Education, Inc. All rights reserved. Printed in the United States of America. This book is printed on acid-free paper.

Copyright © 2015 Pearson Education, Inc. All rights reserved.

Copyright © 2015 Pearson Education, Inc. All rights reserved.

ISBN 978-80-01-00000-0

Část III: Dědění implementace	455
21. Podrobnosti o konstruktorech tříd a instancí	456
22. Úvod do dědění implementace: Mother – Daughter – Granddaughter	473
23. Zakrývání atributů a metod	498
24. Virtuální metody a jejich přebíjení	515
25. Pasti a propasti dědění implementace	532
26. Vytváříme rodičovskou třídu – ARobot1	555
Část IV: Další užitečné programové konstrukce	575
27. Učíme program přemýšlet	576
28. Ještě jednu rundu, prosím	603
29. Další důležité datové struktury	619
30. O čem jsme ještě nehovořili	638
Rejstřík	642

Podrobný obsah

Skrutí spoluautoři	22
Úvod	23
Komu je kniha určena.....	23
Koncepte knihy	23
Co se naučíte, uspořádání knihy.....	24
Programovací jazyk	25
Potřebné vybavení.....	25
Doprovodné projekty.....	26
Doplňková literatura	26
Použité konvence	27
Místní nabídka	27
Formátování	27
Část I: Vývojové prostředí	29
1. Co byste měli znát z prvního dílu	30
1.1 Přehled látky prvního dílu.....	30
1.2 Definice × deklarace.....	31
1.3 Co je to objekt.....	31
1.4 Datový typ, třída, class-objekt.....	32
1.5 Zpráva × metoda, polymorfismus	33
1.6 Rozhraní × interfejs	33
1.7 Zapouzdření a skrývání implementace.....	34
1.8 Datové typy a jejich dědění	35
Vlastní instance třídy a mateřská třída objektu	36
LSP – Liskov Substitution Principle	36
Přetěžování × přebíjení × zakrývání metod	37
1.9 Odkazové a hodnotové datové typy	38
1.10 Návrhové vzory.....	38
1.11 Modul × komponenta × knihovna × framework	40
Modul	40
Komponenta	40
Knihovna.....	41
Framework	41
1.12 Změny šablon	42
1.13 Knihovna CanvasManager	44
1.14 Shrnutí – co jsme se naučili	44
2. Vývojové prostředí NetBeans	46
2.1 Instalace	47
Instalace pro Windows.....	48
2.2 První spuštění.....	50

2.3	Aplikační okno, panely a karty	51
	Změny rozměrů panelů	53
	Minimalizace a obnovení panelů a karet	53
	Další možnosti	53
2.4	Otevření existujícího projektu	53
2.5	Navigátor a jeho ikony	57
2.6	Úprava nastavení prostředí	57
2.7	General – obecná nastavení	58
2.8	Editor – nastavení editoru	59
	Karta General	59
	Braces Matching	59
	Camel Case Behavior	59
	Search	59
	Karta Folding	60
	Karta Formatting	60
	Karta Code Completion	61
	Language	61
	Karta Code Templates	62
	Karta Hints	63
	Karta Highlighting	63
	Karta Macros	63
	Karta OnSave	64
	Karta Spellchecker	64
2.9	Fonts & Colors – nastavení písma a barev	64
	Nastavení písma	64
	Vybarvení komentářů	65
2.10	Keymap – klávesové zkratky	67
2.11	Java – nastavení pro Javu	67
2.12	Team	67
	Karta Action Items	67
2.13	Appearance – nastavení vzhledu	67
	Karta Document Tabs	68
	Karta Windows	69
	Karta Look and Feel	69
2.14	Miscellaneous – zbylá nastavení	69
	Karta CSS Preprocessors	70
	Karta Diff	70
	Karta Files	70
	Karta Output	70
	Karta Terminal	71
2.15	Nastavení panelů nástrojů	71
2.16	Export a import nastavení	72
	Export	73
	Import	73
2.17	Shrnutí – co jsme se naučili	74
3.	Projekty v NetBeans – Library	76
3.1	Balíčky programů tohoto dílu	76
3.2	Balíčková struktura knihovny	77
3.3	Složky se zdrojovými soubory	77
3.4	Balíčky na kartě projektů	80
3.5	Práce s balíčky	81
	Vytvoření nového balíčku	81
	Přesun tříd mezi balíčky	82
	Imports z vlastního balíčku	85
	Přejmenování balíčku	85

3.6	Překlad a sestavení projektu	87
3.7	Programátorská dokumentace (API)	87
	Dokumentace při psaní kódu.....	87
	Možnosti okna dokumentace.....	88
	Samostatná karta dokumentace.....	89
	Vytvoření dokumentace projektu	89
3.8	Karta souborů	90
3.9	Vlastnosti projektu	91
	Stránka Sources.....	91
	Stránka Libraries.....	92
	Stránka Compiling	92
	Stránka Documenting.....	92
	Stránka Run.....	93
3.10	Přejmenování projektu	93
3.11	Definice projektu jako knihovny	94
3.12	Shrnutí – co jsme se naučili	96
4.	Vytváříme nový projekt – AHA.....	99
4.1	Vytvoření nového projektu	99
4.2	Spuštění aplikace	103
4.3	Vytvoření kopie třídy	103
4.4	Nápověda při psaní kódu.....	104
4.5	Zadání spouštěcí třídy projektu	105
4.6	Spouštěcí konfigurace	106
4.7	Vytvoření a spuštění aplikace	107
4.8	Paralelní spuštění více aplikací.....	108
4.9	Shrnutí – co jsme se naučili	109
5.	Práce na připraveném projektu – Elevator	111
5.1	Poloprázdná třída a metoda	111
5.2	Zadání.....	112
5.3	Analýza problému.....	113
	Sjednocení různých řešení	113
	Implementované interfejsy	114
	Okolí	114
	Konstruktory	115
	Dva přístupy k řešení problému	116
	Potřebné metody.....	117
5.4	Interfejs IElevator	118
5.5	Vzorový projekt.....	120
5.6	Testovací třída	121
	Prizpůsobující se společná testovací třída	121
	Inicializace a finalizace bloku testů v dané třídě	122
	Třídy jako objekty – class-objekt třídy.....	123
	Zafixování testované třídy.....	123
	Vynechání konkrétního testu.....	124
	Spuštění a vyhodnocení testů	125
5.7	Definice vlastní třídy	126
	Atributy	126
	Konstruktory a metody interfejsů IPaintable a IMovable	127
	Interfejs a data.....	128
	Postup při návrhu metod deklarovaných v interfejsu IElevator	129
	Metoda goTo(int) – předehra.....	129
	Metody floor2y(int) a y2floor(int)	129
	Metoda goTo(int) – realizace.....	130

	Metoda <code>comeTo(IMovable)</code>	130
	Metoda <code>enter(IMovable)</code>	130
	Metody <code>exitLeft()</code> a <code>exitRight()</code>	131
	Test převozu pasažéra	131
	Metody <code>transportRight(IMovable,int)</code> a <code>transportLeft(IMovable,int)</code>	132
5.8	Porovnání řešení	132
5.9	Práce s více soubory	135
5.10	Shrnutí – co jsme se naučili	136
6.	Spolupráce projektů – Vehicle	138
6.1	Zadání	138
6.2	Vytvoření nové třídy	139
	Zakomentování a odkomentování části kódu	141
6.3	Dokumentace balíčku	141
6.4	Použití frameworku či knihovny	143
	Třída <code>IO</code> jako aplikace návrhového vzoru <i>Fasáda</i>	144
	Zkopírování zdrojových souborů	144
	Podporované způsoby připojení potřebného projektu	144
	Připojení celého potřebného projektu	145
	Přidání JAR-souboru mezi knihovny	146
	Přidání propojení na knihovnu	148
6.5	Oprava špatného nastavení	149
	Nevytvořený JAR-soubor	150
	Přestěhování souborů na jiné místo disku	150
6.6	Poloautomatická implementace interfejsu	150
6.7	Konstruktory	151
	Poloautomatická generace konstruktoru	151
	Poloautomatické doplnění komentářových značek	152
	Doplnění těl konstruktorů	153
	Dokončení těla konstruktoru	153
	Výraz → lokální proměnná	155
	Lokální proměnná → atribut	156
6.8	Rychlý test	157
6.9	Historie změn	158
	Podrobnosti o barvách	159
6.10	Shrnutí – co jsme se naučili	161
7.	Testovací třída – VehicleTest, Robot	162
7.1	Vytvoření	162
7.2	Obsah testovací třídy	165
	Inicializace a finalizace	165
	Těla poloprázdných metod	165
7.3	Šablona testovací třídy	166
	Parametry anotace <code>@Test</code>	167
7.4	Využití služeb třídy <code>IndentingReporter</code>	167
	Popis některých metod	168
	Použití odsazení	173
	Získání názvu spouštěného testu	173
7.5	Spuštění testů	175
	Spuštění konkrétního testu	175
	Spuštění všech testů dané třídy	175
	Spuštění všech testů projektu	176
7.6	Definice inicializačních a finalizačních metod	176
	Získání správce plátna	177
	Lokální proměnná → statická konstanta	177
7.7	Nechtěné automatické doplnění identifikátoru	180

7.8	Vytvoření požadovaných testů.....	181
	Test funkce přípravku.....	181
	Test implementovaných metod.....	181
7.9	Definice přístupových metod testované třídy.....	183
7.10	Lokalizace souboru v projektu.....	184
7.11	Přejmenování třídy spolu s testem.....	184
7.12	Přesun do nového balíčku.....	185
7.13	Vyhledávání a nahrazování textu.....	186
7.14	Shrnutí – co jsme se naučili.....	188
8.	Ladění programů – Robot.....	190
8.1	Metody ladění.....	190
	Kontrolní tisky.....	191
	Používání ladícího programu.....	191
8.2	Nastavení zarážky v řádku kódu.....	191
8.3	Možnosti krokování.....	192
8.4	Zobrazování dat.....	193
8.5	Zásobník volání.....	195
8.6	Zarážka na entitě.....	195
	Trvalost zářáček.....	197
8.7	Záložky (bookmark).....	198
8.8	Úkoly.....	198
8.9	Shrnutí – co jsme se naučili.....	198

Část II: Vylepšování architektury 201

9.	Program ve výjimečné situaci.....	202
9.1	Co to jsou výjimky.....	202
9.2	Nejdůležitější výjimky.....	203
9.3	Vyhození výjimky.....	204
9.4	Výjimky a nedosažitelný kód.....	206
9.5	Co výjimky umí.....	206
	getMessage().....	206
	toString().....	207
	printStackTrace().....	207
	printStackTrace(PrintStream).....	207
9.6	Hierarchie dědění výjimek.....	208
9.7	Zachycení vyhozené výjimky.....	209
	Analýza rekurzivní metody.....	211
9.8	Několik současně odchyťovaných výjimek.....	212
	Společná reakce na několik výjimek.....	213
9.9	Společný úklid – blok finally.....	214
9.10	Testování správného vyhození výjimky.....	216
	Tělo metody testující správné vyhození výjimky.....	216
	Specifikace očekávané výjimky v anotaci.....	217
9.11	Definice vlastních výjimek.....	218
9.12	Kontrolované výjimky.....	218
9.13	Převedení kontrolované výjimky na nekontrolovanou.....	220
9.14	Informace o skutečném původci výjimky.....	221
9.15	Ověřování podmínek – příkaz assert.....	222
	Design by Contract.....	223
9.16	Shrnutí – co jsme se naučili.....	225

10.	Návrhový vzor <i>Tovární metoda</i>	228
10.1	Motivace	228
10.2	Jak na to	230
10.3	Použití v projektu s výtahy	231
10.4	Programování proti rozhraní	234
10.5	Použití tovární třídy v projektu s vozidly.....	235
	Definice rozhraní IVehicle.....	235
	Testovací třída VehicleTest	237
10.6	Možnost výběru testované třídy.....	238
	Přepínání mezi pevně zadanou a volitelnou tovární třídou.....	239
10.7	Možnost využití konstruktoru třídy	240
10.8	Shrnutí – co jsme se naučili	241
11.	Návrhový vzor <i>Stav – Robot4</i>	243
11.1	Řešený problém	243
11.2	Vozidla na šachovnici	244
11.3	Společné rozhraní otočných vozidel IVehicle.....	244
11.4	Různé chování v závislosti na směru	245
11.5	Jednostavové třídy.....	245
11.6	Čtyřstavová třída	246
11.7	Stavové rozhraní	246
11.8	Definice jednostavových tříd.....	247
11.9	Definice vícestavové třídy	251
11.10	Testovací třída	255
11.11	Zásady použití vzoru <i>Stav</i>	257
11.12	Shrnutí – co jsme se naučili	258
12.	Návrhový vzor <i>Stavítel – RingBuilder</i>	260
12.1	Řešený problém	260
12.2	Dvě skupiny požadavků na segment.....	261
12.3	Definice segmentů	263
	Nastavení barvy	264
	Konstruktory	265
	Test správného vytvoření segmentů.....	266
	Přidání následníka.....	267
	Potřebné atributy.....	267
	Zbylé metody	268
12.4	Zdánlivý problém s viditelností segmentů.....	268
12.5	Definice dopravního okruhu.....	269
	Správa vytvořeného okruhu	270
	Zobrazení okruhu	270
	Přizpůsobení se změně kroku plátna	270
	Oznámení startovního segmentu	270
	Konstrukce okruhu.....	270
12.6	Návrhový vzor <i>Stavítel</i>	271
12.7	Definice stavitele – RingBuilder	272
	Atributy	272
	Konstruktor	273
	Start stavby okruhu	273
	Zřetězení volání metod.....	274
	Pokračování ve stavbě okruhu.....	274
	Ukončení stavby okruhu	274
	Test stavby okruhů.....	275

12.8	Ověřování podmínek	276
12.9	Test vyhazování výjimky	276
12.10	Dokončení definice okruhu	278
	Nastavení políčkové pozice	278
	Prozrazení políčkového rozměru	278
	Přizpůsobení se změně kroku plátna	279
12.11	Extrakce části kódu do samostatné metody	279
12.12	Test vybudovaného okruhu	281
12.13	Továrna na okruhy	282
12.14	Shrnutí – co jsme se naučili	283
13.	Návrhový vzor <i>Dekorátor</i> – <i>SmoothVehicle</i>	284
13.1	Modifikace chování skupiny objektů	284
13.2	Plynule posuvná vozidla	285
13.3	Definice dekorující třídy	285
	Delegát a konstruktory	290
	Implementace metod pro porovnání objektů	290
	Implementace zbylých metod	291
	Ještě trochu kosmetiky	291
13.4	Definice těla metody <code>goForward()</code>	292
13.5	Doplnění metody delegující zodpovědnost na atribut	293
13.6	Přidání vlastnosti	294
13.7	Dokončení úprav	296
13.8	Test	296
13.9	Princip vzoru <i>Dekorátor</i>	297
13.10	Shrnutí – co jsme se naučili	298
14.	Implicitní implementace – <i>RingVehicle</i> , <i>ControlledVehicle</i>	300
14.1	Dekorátor přidávající další funkčnost	300
14.2	Třída <i>MultiMover</i> a interfejs <i>IMultiMovable</i>	301
14.3	Definice třídy <i>RingVehicle</i>	301
14.4	Implicitní definice metod interfejsu	302
14.5	Statické metody definované v interfejsu	305
14.6	Šablona interfejsů	306
14.7	Čím se liší interfejs od třídy	306
14.8	Výhody implicitní implementace	307
14.9	Úprava interfejsu <i>IVehicle</i>	307
14.10	Doplnění konstruktorů továrních objektů	308
14.11	Rozšíření interfejsu <i>IVehicleFactory</i>	309
	Test	311
14.12	Pokračování definice přesunu	312
14.13	Vypuštění vozidla na okruh	312
14.14	Test	313
14.15	Vozidlo ovládané z klávesnice	314
14.16	Návrhový vzor <i>Adaptér</i> (<i>Adapter</i>)	315
14.17	Návrh třídy <i>ControlledVehicle</i>	315
14.18	Přebíání implicitních definic	316
14.19	Testování	316
	Mechanismus reakce na klávesnici	317
14.20	Shrnutí – co jsme se naučili	318

15.	Generické datové typy a metody.....	320
15.1	Motivace.....	320
15.2	Generické a parametrizované datové typy.....	324
15.3	Definice generických typů.....	326
15.4	Použití generických typů.....	328
15.5	Rizika nepoužití typových parametrů.....	330
15.6	Varování překladače a jejich potlačení.....	333
	Proč vypínat varování.....	334
15.7	Překlad generických datových typů a očišťování.....	335
15.8	Omezení typových atributů na instanční členy.....	336
15.9	Generické metody.....	336
15.10	Shrnutí – co jsme se naučili.....	340
16.	Pokročilejší práce s typovými parametry.....	342
16.1	Omezení typových parametrů.....	342
16.2	Typové parametry s více předky.....	343
16.3	Potomci a předci generických typů.....	344
16.4	Žolíky.....	344
16.5	Příklad: datový typ <code>Interval<T extends Comparable<? super T>></code>	346
16.6	Ternární operátor <code>?:</code> – podmíněný výraz.....	351
16.7	Definice parametrizovaného datového typu.....	352
	Grupy.....	353
	Deklarace <code>IGroup<B, G extends IGroup<B, G>></code>	354
	Definice třídy <code>DirectionGroup</code>	354
	Na co potřebujeme interfejs <code>IGroup</code>	356
16.8	Shrnutí – co jsme se naučili.....	356
17.	Funkční interfejsy a lambda-výrazy.....	358
17.1	Motivace.....	358
17.2	Funkční interfejs (functional interface).....	359
17.3	Lambda-výrazy.....	362
17.4	Použití lambda výrazů v programu.....	363
17.5	Předčasné zhasínání.....	365
	Metoda <code>stopBlinking()</code>	365
	Modifikátor <code>volatile</code> a synchronizace vláken.....	366
	Test ukončení neexistujícího blikání – <code>testWrongStopBlinking()</code>	367
	Reakce na ukončení blikání.....	367
	Test správné reakce na předčasné spuštění.....	368
	Test korektního ukončení blikání – <code>testStoppedMovingAndBlinking()</code>	369
17.6	Alternativní definice funkčních objektů.....	370
17.7	Světlo umožňující ovlivnit tvar žárovky.....	372
	Získání žárovky.....	373
	Požadavky na typ žárovky.....	373
	Uložení žárovky.....	374
	Uložení továrního objektu.....	375
	Upravená definice třídy <code>Light</code>	375
	Testy.....	375
17.8	Generická verze třídy – třída.....	379
	<code>LightG <B extends IChangeable & IColorable></code>	379
	Důsledky definice třídy <code>LightG</code> jako generické.....	380
17.9	Sjednocení definic otoček robota.....	381
17.10	Shrnutí – co jsme se naučili.....	383

18.	Rekurzivní volání	386
18.1	Princip	386
18.2	Přímá a nepřímá rekurze	387
18.3	Přeplnění zásobníku návratových adres	388
18.4	Pojezdy tam zpět – metoda zigZag	388
	1. Ukol	389
	2. Otočka	389
	3. Délka pojezdu	389
	4. Cílová pozice	390
	5. Předání metody multipřesouvači	390
	Odbočka: rekurze versus zpětné volání	392
	Test správného naprogramování přesunu	392
18.5	Objíždění čtverce	394
18.6	Shrnutí – co jsme se naučili	395
19.	Interní datové typy	397
19.1	Motivace	397
19.2	Terminologie	398
19.3	Společné charakteristiky interních typů	399
19.4	Použití	400
	Pomocný soukromý typ	401
	Objekt znající útroby a implementující veřejné rozhraní	401
	Sdružení souvisejících typů	402
19.5	Globální interní (členské) datové typy	402
19.6	Vnořené datové typy	403
19.7	Pomocná vnořená přepravka	403
	Řešený problém	403
	První nástřel: poloveřejná přepravka	404
	Test	406
	Co je na předchozím řešení nešikovné	406
19.8	Vnořená tovární třída	409
	Výhody a nevýhody jednotlivých možností	409
19.9	Vnitřní třídy	411
	Blikající světlo s vnitřní třídou	412
	Hraniční obdélník objektu na plátně	415
19.10	Lokální třídy	419
	Pojmenované lokální třídy	420
	Anonymní třídy	420
	Blikající světlo s anonymní třídou	420
	Použití anonymních tříd	422
19.11	Shrnutí – co jsme se naučili	422
20.	Kontejnery a datovody	424
20.1	Kontejnery	424
	Zvláštnosti programových kontejnerů	425
	Přepravky	425
	Pole (array)	425
	Kolekce (collection)	427
	Mapy, slovníky (map, dictionary)	427
20.2	Motivace pro zavedení datovodů	428
	Deklarativní a imperativní styl programování	429
20.3	Datovody (streams)	430
	Druhy operací	431
	Práce datovodu	432
20.4	Vytváření datovodů z kolekcí a polí	432

20.5	Použití datovodu – blikající světla	433
	Třída StreamTest	434
	Pomocná metoda streamBlink(Stream<Light>,String).....	435
20.6	Porovnání sériového a paralelního datovodu.....	437
20.7	Použití metody forEach(Runnable)	437
20.8	Použití filtrů.....	438
20.9	Řazení objektů v datovodu.....	439
20.10	Složitější příklad	440
	0. Zadání	440
	1. Rozbor	441
	2. Test – metoda testMovementsStepObj().....	441
	3. Vytvoření a zpracování proudu kroků – metoda movementsStepObj(String, Collection<? extends IChangeable>)	443
	4. Přesun objektů v daném kroku – metoda moveInStepAllObjects(String, Collection<? extends IChangeable>).....	444
	Definice metod „plynulé“ verze	445
20.11	Konverze prvků v datovodu	446
	Metoda createAndDrive(IVehicleFactory, String, Position...)	446
	Pomocná metoda goInDirections(String).....	448
	Test	448
20.12	Vytvoření vlastního datovodu	449
20.13	Shrnutí – co jsme se naučili	450

Část III: Dědění implementace 455

21.	Podrobnosti o konstruktorech tříd a instancí	456
21.1	Opakování: co víme o konstruktorech instancí.....	456
21.2	Zavádění třídy – java.lang.ClassLoader	457
21.3	Statický konstruktor – konstruktor třídy	458
21.4	Instanční inicializační blok	458
21.5	Dvojitost těla konstrukturu instancí	459
21.6	Příklad	459
21.7	Statický konstruktor, konstruktor třídy	465
	Důležitá pravidla	465
	8 – 14: Úvodní statický inicializační blok	465
	29: Předčasné použití atributu	465
	13: Nekorektní použití metod	466
	46: Předčasné použití konstanty	466
	66: Nekorektní volání konstrukturu	466
	Doporučení: jediný statický inicializační blok	467
21.8	Konstruktor instancí	467
	„Roztroušená“ část	467
	17 – 20: Úvodní instanční inicializační blok	467
	146: Deklarace konstanty loaded	468
	150 – 154: Inicializační výpočet	468
	160: Použití this	468
	250 – 253: Závěrečný blok	468
	Tělo osloveného konstrukturu	468
	170 – 175: Bezparametrický konstruktor	469
	182 – 188: Jednparametrický konstruktor	469
	196 – 201: Dvoupametrický konstruktor.....	469
	209 – 222: Tříparametrický konstruktor	469
21.9	Experimenty	470
21.10	Shrnutí – co jsme se naučili	470

22.	Úvod do dědění implementace: Mother – Daughter – Granddaughter	473
22.1	Úvodní poznámky	474
22.2	Definice dceřině třídy	474
22.3	Rodičovský podobjekt	476
22.4	Konstruktor	477
	Konstrukce rodičovského podobjektu	477
22.5	Přetížené verze konstruktorů – použití super * this	478
	Test	481
22.6	Konstruktory rodiče a potomka	481
22.7	Emulace dědění dekorátorem	482
	Přípony názvů typů v přípravku	484
22.8	Demonstrace chování konstruktorů	484
	Konstrukce podpisu	487
	Zpráva o zavedení třídy	488
	Demonstrace	489
	Rodičovský podobjekt je abstrakce	490
22.9	Vytváření instancí tříd využívajících dekorátor	491
22.10	Chráněné členy – modifikátor přístupu protected	493
22.11	Zákaz vytváření potomků třídy	495
22.12	Shrnutí – co jsme se naučili	496
23.	Zakrývání atributů a metod	498
23.1	Posílání zpráv a volání metod	498
23.2	Dědění metod	499
	Zděděné, dále neupravované metody	499
	Zděděné metody, pro něž potomek definuje „lepší“ implementaci	500
	Kompatibilita signatur	500
23.3	Zakrývání metod předka (method hiding)	501
23.4	Metody, které není možno v potomku zakrýt či přebít – modifikátor final	504
23.5	Třídy, které nemohou mít potomky	506
23.6	Zakrývání atributů předka	506
	Emulace zakrývání v D-třídách	508
23.7	Metody nově definované v potomku	508
	Statically * dynamicky typované jazyky	509
	Proč je situace jednoduchá jen zdánlivě	510
23.8	Zakrývání interních datových typů	510
23.9	Závěr	513
23.10	Shrnutí – co jsme se naučili	514
24.	Virtuální metody a jejich přebíjení	515
24.1	Virtuální metody a jejich přebíjení	515
	Časná a pozdní vazba	516
	Virtuální metody	516
24.2	Které metody jsou v Javě virtuální	517
24.3	Chování virtuálních metod	517
24.4	Emulace virtuálních metod v dekorátoru	521
24.5	Zdokonalení třídy Square	521
	Přebíjení metody copy()	522
	Problémy s nastavováním velikosti	522
	První návrh definice metody setSize(int, int)	523
	Test prvního návrhu	524
	Oprava	526
24.6	Co se nám na dědění nelíbí	527
24.7	Návrhový vzor Šablonová metoda (Template method)	528

	Princip.....	528
	Implicitní metody interfejsů.....	528
	Metoda toString().....	529
24.8	Shrnutí – co jsme se naučili	530
25.	Pasti a propasti dědění implementace	532
25.1	Třída XRectangle	532
	Testovací třída	533
	Podklady pro vlastní řešení.....	534
	Definice konstruktorů	534
	Definice tovární třídy.....	536
	Metoda paint(Painter)	536
	Změny pozice a velikosti	537
	Upravená podoba definice třídy.....	538
25.2	Co je na uvedeném řešení nevhodné	538
25.3	Řešení definicí atributu.....	541
25.4	Řešení sloučením dědění a dekorátoru.....	541
	Typové parametry.....	542
	Předci.....	546
	Statické členy.....	546
	Instanční členy.....	546
25.5	Samostatná úloha: Terč.....	547
25.6	Virtuální metody v konstruktoru	547
	Definice třídy Aureole	547
	Test objektů se svatozáří.....	548
	Řešení 1: Změna řešení	552
	Řešení 2: Devirtualizace metody	552
	Řešení 3: Využití rodičovské verze metody.....	553
	Řešení 4: Definice ekvivalentní soukromé metody.....	553
25.7	Shrnutí – co jsme se naučili	553
26.	Vytváříme rodičovskou třídu – ARobot1.....	555
26.1	Abstraktní metody a třídy	555
	Abstraktní a konkrétní metody.....	555
	Interfejsy	556
	Třídy.....	556
	Abstraktní a konkrétní třídy.....	556
	Účel abstraktních tříd	557
	Účel abstraktních metod.....	557
26.2	Proč společný rodič.....	558
26.3	Návrhový vzor Stav s rodičovskou třídou.....	558
	Vytvoření prázdného společného rodiče	559
	Příprava potomků	559
	Členy třídy	560
	Konstantní atributy instancí.....	560
	Konstruktory	560
	Metody instancí	562
	Ověření regresním testem	563
26.4	Rodičovská třída segmentů okruhu	564
	Specifikace předků.....	564
	IRingSegment.....	564
	IChangeable.....	564
	copy()	565
	IRingBuildSegment.....	565
	Společný abstraktní rodič.....	566
	Definice potomků	567

26.5	Návrhový vzor <i>Adaptér</i> podruhé	570
26.6	Společný rodič dekorátorů	571
26.7	Použití ve třídě <i>ControlledVehicle</i>	572
26.8	Společný rodič výtahů	572
26.9	Shrnutí – co jsme se naučili	573

Část IV: Další užitečné programové konstrukce 575

27.	Učíme program přemýšlet	576
27.1	Jednoduchý podmíněný příkaz	577
27.2	Předčasné ukončení metody	578
27.3	Kdy <i>assert</i> a kdy <i>if</i>	578
27.4	Blok příkazů (složený příkaz)	579
	Formátování bloků příkazů	579
	Blok je chápán jako jeden příkaz	580
	Další vlastnosti bloku příkazů	581
	Vnořování bloků příkazů	581
27.5	Metoda <i>equals(Object)</i>	583
	Kontrakt metody	583
	Definice metody	583
27.6	Metoda <i>hashCode()</i>	585
27.7	Neměnnost objektů	587
27.8	Zanořování podmíněných příkazů	588
	Architektura	589
27.9	Výběr ze dvou možností	591
27.10	Kaskáda možností	592
	Tovární metoda jednosměrného vozidla	594
27.11	Přepínač – příkaz <i>switch</i>	595
	Slučování návěští	597
27.12	Přepínač nad výčtovým typem	598
	Kvalifikace v návěštích	598
27.13	Přepínač nad řetězci	599
27.14	Shrnutí – co jsme se naučili	600
28.	Ještě jednu rundu, prosím	603
28.1	Měření času v Javě	603
28.2	Cykly	604
28.3	Jak máme rychlý počítač – cyklus s koncovou podmínkou	604
28.4	Jeden test nestačí – cyklus s počáteční podmínkou	606
28.5	Cyklus s parametrem	607
28.6	Nekonečný cyklus	609
28.7	Vnořování cyklů	610
28.8	Cyklus s podmínkou uprostřed	611
28.9	Příkaz <i>break</i> s návěštím	612
28.10	Cyklus s prázdným tělem	614
28.11	Dvojtečkový cyklus <i>for</i>	615
28.12	Shrnutí – co jsme se naučili	617

29. Další důležité datové struktury	619
29.1 Pracujeme s náhodou	619
29.2 Kontejnery	621
Statické a dynamické kontejnery	621
Kolekce (Collection)	623
Množina (Set)	623
Seznam (List)	624
Fronta (Queue)	624
Oboustranná fronta (Deque).....	625
Zásobník (Stack)	625
Strom (Tree)	625
Graf (Graph)	626
Mapa (Map), Slovník (Dictionary)	626
29.3 Standardní knihovna kolekcí Javy	627
29.4 Převod datovodu na kolekci či pole	628
29.5 Návrhový vzor <i>Iterátor</i> (Iterator).....	628
Princip.....	629
Interfejsy <code>java.util.Iterator<E></code> a <code>java.lang.Iterable<E></code>	629
Použití iterátorů v Javě	630
Odebírání objektů během cyklu	631
Zobecnění možností cyklu <code>for (:)</code>	633
29.6 Shrnutí – co jsme se naučili	635
30. O čem jsme ještě nehovořili	638
30.1 Užitečné třídy ze standardní knihovny	638
30.2 Výčtové datové typy	639
30.3 Datový typ <code>Optional<T></code>	639
30.4 Regulární výrazy (regular expressions)	640
30.5 Seznam doporučené a nedoporučené literatury	641
30.6 Slovo na závěr	641
Rejstřík	642