

OBSAH**PŘEDMLUVA**

5

SEZNAM NEJDŮLEŽITĚJŠÍCH SYMBOLŮ	6
---------------------------------	---

1. ÚVOD	8
---------	---

2. VAZBA MEZI JEDNOTLIVÝMI TĚLESY MECHANICKÉ SOUSTAVY	10
---	----

Příklad 2.1 - Kinematické vazby při pohybu koule po rovině	12
--	----

3. NÁHRADA REÁLNÉ MECHANICKÉ SOUSTAVY	
---------------------------------------	--

VÝPOČTOVÝM MODELEM	13
--------------------	----

Příklad 3.1 - Výpočtové modely automobilu	14
---	----

4. SESTAVOVÁNÍ POHYBOVÝCH ROVNIC MECHANICKÉ SOUSTAVY	17
--	----

4.1 Sestavování pohybových rovnic z podmínek rovnováhy	17
--	----

4.2 Sestavování pohybových rovnic pomocí Lagrangeových rovnic	18
---	----

Příklad 4.1 - Tlumený systém buzený periodickou silou	20
---	----

Příklad 4.2 - Tlumený systém buzený kinematicky	21
---	----

Příklad 4.3 - Torzní tlumený systém buzený periodickým momentem	22
---	----

Příklad 4.4 – Převodovka	22
--------------------------	----

Příklad 4.5 - Dvojité fyzikální kyvadlo	24
---	----

5. FORMÁLNÍ POPIS HARMONICKÉ VELIČINY	27
---------------------------------------	----

6. VLASTNÍ KMITÁNÍ SYSTÉMU O JEDNOM STUPNI VOLNOSTI	29
---	----

6.1 Netlumený systém	29
----------------------	----

6.2 Tlumený systém	30
--------------------	----

Příklad 6.1 – Vlastní kmitání tělesa zavěšeného na dvou pružinách	33
---	----

Příklad 6.2 – Vlastní kmitání tělesa zavěšeného na drátu	33
--	----

Příklad 6.3 – Vlastní torzní kmitání hřídele se dvěma kotouči	34
---	----

7. VYNUCENÉ KMITÁNÍ SYSTÉMU O JEDNOM STUPNI VOLNOSTI	37
--	----

7.1 Obecné řešení vynuceného kmitání	37
--------------------------------------	----

7.1.1 Netlumený systém	37
------------------------	----

7.1.2 Tlumený systém	39
----------------------	----

7.2 Vynucené kmitání vyvolané odstředivými silami	44
---	----

7.3 Kinematické buzení tlumeného systému	47
--	----

7.4 Optimalizace uložení strojů a přístrojů	50
---	----

7.4.1 Netlumený systém	50
------------------------	----

7.4.2 Tlumený systém	51
7.5 Průběhy kmitů při rezonanci	55
8. ROZVOJ OBECNÉHO PERIODICKÉHO DĚJE DO FOURIEROVY ŘADY, ODEZVA SYSTÉMU NA OBECNÉ PERIODICKÉ BUZENÍ	59
Příklad 8.1 – Rozvoj obdélníkových kmitů do Fourierovy řady	62
Příklad 8.2 – Rozvoj pilových kmitů do Fourierovy řady	63
9. VLASTNÍ KMITÁNÍ SYSTÉMU O DVOU STUPNÍCH VOLNOSTI	65
10. VYNUCENÉ KMITÁNÍ SYSTÉMU O DVOU STUPNÍCH VOLNOSTI	70
10.1 Obecné řešení – vlastní frekvence a tvary kmitání	70
10.2 Kinematicky buzené kmitání	73
11. NÁVRH LADĚNÉHO TLUMIČE	76
11.1 Tlumič kmitání	76
11.2 Tlumič torzního kmitání	81
12. HOUPÁNÍ A KÝVÁNÍ VOZIDLA (VÝPOČTOVÝ MODEL O DVOU STUPNÍCH VOLNOSTI)	84
13. OBECNÝ POSTUP VÝPOČTU VLASTNÍCH ČÍSEL A VLASTNÍCH VEKTORŮ	90
14. STABILITA POHYBU	93
LITERATURA	101