

# OBSAH

<b>KLÍČOVÁ SLOVA.....</b>	<b>2</b>
<b>1 ÚVOD.....</b>	<b>5</b>
1.1 FORMULACE PROBLÉMU.....	5
1.2 SOUČASNÝ STAV.....	6
1.3 CÍLE DISERTACE.....	8
<b>2 ANALÝZA A SYSTÉMOVÝ NÁVRH OPTOELEKTRONICKÝCH BEZDOTYKOVÝCH MĚŘIČŮ PLOCH.....</b>	<b>9</b>
2.1 MĚŘIČE S ANALOGOVÝM ZPRACOVÁNÍM OBRAZOVÉHO SIGNÁLU.....	9
2.2 MĚŘIČ S ČÍSLICOVÝM ZPRACOVÁNÍM OBRAZOVÉHO SIGNÁLU.....	9
2.3 SYSTÉMOVÁ RELATIVNÍ CHYBA MĚŘENÍ.....	10
2.3.1 <i>Vliv dílčích funkčních částí na výslednou chybu měření.....</i>	<i>11</i>
2.3.2 <i>Odhad celkové chyby měření a porovnání obou metod.....</i>	<i>12</i>
2.4 PROGRAM AD-EVAL PRO MĚŘENÍ PLOCH A ROZMĚRŮ.....	12
2.4.1 <i>Komunikační okno ovládacího programu.....</i>	<i>14</i>
<b>3 REKONSTRUKCE PROSTOROVÝCH SOUŘADNIC NA ZÁKLADĚ STEREOFOTOGRAMMETRIE.....</b>	<b>15</b>
3.1 GEOMETRICKÝ MODEL KAMERY.....	15
3.2 REKONSTRUKCE ZE DVOU KALIBROVANÝCH SNÍMKŮ.....	18
3.2.1 <i>Epipolární geometrie, esenciální matice.....</i>	<i>18</i>
3.3 REKONSTRUKCE ZE DVOU NEKALIBROVANÝCH SNÍMKŮ.....	19
3.4 ZPŮSOBY ZTOTOŽŇOVÁNÍ BODŮ NA SNÍMKÁCH.....	20
3.5 ANALÝZA PŘESNOSTI V URČENÍ PROSTOROVÉ SOUŘADNICE BODU.....	21
3.5.1 <i>Vliv kalibrace kamer.....</i>	<i>21</i>
3.5.2 <i>Vliv diskretizace obrazu.....</i>	<i>23</i>
3.6 TESTOVACÍ PROGRAM PRO REKONSTRUKCI PROSTOROVÝCH SOUŘADNIC SNÍMANÝCH OBJEKTŮ.....	24
3.6.1 <i>Vývojový diagram programu Recon3D.....</i>	<i>24</i>
3.6.2 <i>Komunikační okno programu Recon3D.....</i>	<i>26</i>
<b>4 ZÁVĚR.....</b>	<b>27</b>
<b>LITERATURA.....</b>	<b>29</b>
<b>CURRICULUM VITAE.....</b>	<b>32</b>
<b>ABSTRACT.....</b>	<b>33</b>