

# OBSAH

1 ÚVOD A ABSTRAKT PRÁCE	5
2 TEZE HABILITAČNÍ PRÁCE	7
2.1 Popis cílů	8
2.2 Umělá neuronová síť jako univerzální aproximátor	9
2.3 Experimentální identifikace dynamických systémů pomocí do- předných vícevrstevných umělých neuronových sítí	12
2.4 Po částech lineární neuronový model systému	14
3 OBSAH HABILITAČNÍ PRÁCE	17
4 ODBORNÝ ŽIVOTOPIS AUTORA	18
POUŽITÁ LITERATURA A ZDROJE	20
RELEVANTNÍ PUBLIKAČNÍ AKTIVITY AUTORA	23
SEZNAM OBRÁZKŮ	25
SEZNAM POUŽITÝCH SYMBOLŮ A ZKRATEK	26