

1 ÚVOD.....	5
2 CÍLE DISERTAČNÍ PRÁCE .....	5
3 SOUČASNÝ STAV ŘEŠENÉ PROBLEMATIKY .....	6
4 LIDSKÝ REGULÁTOR .....	7
4.1 Lidská zpětná vazba .....	7
4.2 Neuromuskulární systém člověka .....	8
4.3 Kompenzační řízení a lidský operátor .....	10
5 MODELÝ ŘIDIČE.....	10
5.1 Modely pro podélné řízení .....	10
5.2 Modely pro příčné řízení.....	11
5.2.1 <i>Prediktivní kompenzační modely</i> .....	11
5.2.2 <i>Modely „prewiev“</i> .....	11
5.2.3 <i>Modely řidiče s více vstupy</i> .....	12
5.3 Přenosové funkce řidiče .....	12
5.4 Projevy únavy a řízení vozidla.....	13
6 SIMULAČNÍ MODELÝ ŘIDIČ-VOZIDLO.....	14
6.1 Simulace parametrů a časových konstant .....	17
6.2 Hodnocení korelace simulačních jízd .....	17
7 VYHODNOCENÍ EXPERIMENTÁLNÍCH JÍZD.....	18
7.1 Výsledky statistické analýzy .....	18
7.2 W Test normality statistických souborů.....	19
7.3 Výsledky pravděpodobnostní analýzy .....	20
7.4 Výsledky spektrální analýzy .....	21
7.5 Výsledky zátěžových jízd za 24 hodin.....	22
8 ZÁVĚR.....	24
9 LITERATURA.....	25
10 PUBLIKACE.....	26
11 CURRICULUM VITAE .....	27
12 ABSTRACT .....	28