

OBSAH

Předmluva	3
1. Hmotný bod a soustavy hmotných bodů	5
2. Těleso	27
3. Soustavy těles	63
3.1 - Metoda uvolňování	63
3.2 - Metoda redukce	73
4. - Virtuální práce - Lagrangeovy rovnice	85
5. Ráz hmotných bodů a těles	99
6. Relativní pohyb	112
7. - Kmitání mechanických systémů	117
7.1 - Volné kmitání s 1 ^o volnosti	117
7.2 - Vynucené kmitání s 1 ^o volnosti	128
7.3 Kmitání systémů se 2 ^o volnosti	145
7.4 Příčné kmitání nosníku a kritické otáčky hřídelů	153
7.5 Nelineární kmitání systému s 1 ^o volnosti	160
Program cvičení z dynamiky	167
Literatura	168