

Obsah

Obsah.....	2
1 Úvod.....	3
2 Přehled současného stavu problematiky	3
2.1 Vývoj a specifika spolupráce robotu s člověkem	3
2.2 Příklady realizovaných pracovišť a důvody nasazení	5
3 Cíle disertační práce	7
4 Bezpečnostní požadavky na robotizovaná pracoviště.....	8
4.1 Formy spolupráce robotu s člověkem	8
4.2 Analýza rizik.....	8
5 Metodika nasazování kolaborativních robotů.....	10
5.1 Výběr pracoviště	11
5.2 Zhodnocení navrhovaného pracoviště	11
5.3 Předprovozní test systému.....	11
5.4 Uvedení do provozu	12
6 Návrh prototypového pracoviště	13
6.1 Analýza obsluhy.....	13
6.2 Analýza prostoru	15
6.3 Návrh pracoviště a výběr komponent	16
6.4 Popis navrhovaného pracoviště	17
6.5 Návrh bezpečnostního konceptu	18
6.6 Výsledná podoba pracoviště a změny oproti zadání	19
6.7 Předprovozní test systému.....	20
6.8 Uvedení do provozu	23
6.9 Kontrola bezpečnosti.....	23
7 Závěry.....	29
8 Doporučení pro další výzkum	31
9 Reference	32
10 Vlastní publikace	33
11 Přílohy	34