

PŘEDSTAVENÍ AUTORKY .....	4
1 ÚVOD .....	5
2 CÍL HABILITAČNÍ PRÁCE.....	6
3 METODY POUŽITÉ PŘI ZPRACOVÁNÍ HABILITAČNÍ PRÁCE .....	6
4 ROZHODOVÁNÍ V EKONOMICE A ŘÍZENÍ PODNIKU .....	8
5 DYNAMICKÉ SYSTÉMY A MODELÝ.....	10
5.1 Dynamické modely v ekonomice a řízení podniku .....	10
5.2 Matematické prostředky pro řešení dynamických systémů se zpožděním .....	14
5.3 Zhodnocení současného stavu vědeckého poznání .....	14
6 NOVÝ POSTUP KONSTRUKCE ŘEŠENÍ MODELŮ DYNAMICKÝCH SYSTÉMŮ V EKONOMICE A ŘÍZENÍ PODNIKU .....	15
6.1 Matematický popis modelů dynamických systémů se zpožděním v ekonomice a řízení podniku .....	15
6.2 Příklad lineárního ekonomického modelu .....	18
6.3 Příklad nelineárního ekonomického modelu .....	20
7 APLIKACE NOVÉHO POSTUPU V OBLASTI EKONOMIKY A ŘÍZENÍ PODNIKU. 22	
7.1 Model systému výroby, skladování a prodeje .....	22
7.2 Řízení zásob podniku - efekt biče.....	23
7.3 Řízení zásob podniku - částečný backloging.....	24
7.4 Reakce investorů na uvedení nového produktu na trh .....	25
7.5 Podniková data a jejich ohrožení .....	26
7.6 Šíření informace o emisi nové akcie na kapitálovém trhu .....	27
7.7 Nabídka a poptávka na trhu s drůbežím masem .....	28
8 PŘÍNOS PRÁCE PRO VĚDU, PRAXI A PEDAGOGICKOU ČINNOST.....	29
8.1 Přínos pro vědu.....	29
8.2 Přínos pro podnikovou praxi .....	30
8.3 Přínos pro pedagogickou činnost.....	31
9 ZÁVĚR .....	31
LITERATURA .....	33
ABSTRACT .....	39