

Obsah	5
Předmluva	5
1. MATEMATICKÝ APARÁT FYZIKY	7
1.1. Rozdělení fyzikálních veličin	7
1.2. Základy vektorové algebry	7
1.3. Vektor jako funkce skalární proměnné	10
1.4. Matematický aparát fyziky – příklady	13
1.5. Matematický aparát – výsledky	18
2. KINEMATIKA HMOTNÉHO BODU	19
2.1. Základní veličiny charakterizující pohyb	19
2.2. Speciální případy pohybu	20
2.3. Složený pohyb	22
2.4. Kinematika hmotného bodu – příklady	24
2.5. Kinematika hmotného bodu – výsledky	31
3. DYNAMIKA HMOTNÉHO BODU	33
3.1. Newtonovy zákony dynamiky	33
3.2. Příklady reálných a setrvačných sil	35
3.3. Časový účinek síly a momentu síly	37
3.4. Práce, výkon, energie	38
3.5. Dynamika hmotného bodu – příklady	41
3.6. Dynamika hmotného bodu – výsledky	49
4. DYNAMIKA SOUSTAVY HMOTNÝCH BODŮ A TUHÉHO TĚLESA	50
4.1. Soustava hmotných bodů	50
4.2. Tuhé těleso	51
4.3. Impulsové zákony, kinetická energie	51
4.4. Zákony zachování v izolované soustavě	53
4.5. Dynamika soustavy hmotných bodů a tuhého tělesa – příklady	54
4.6. Dynamika soustavy hmotných bodů a tuhého tělesa – výsledky	60
5. TEORIE RELATIVITY	61
5.1. Kinematika ve speciální teorii relativity	61
5.2. Dynamika ve speciální teorii relativity	63
5.3. Teorie relativity – příklady	65
5.4. Teorie relativity – výsledky	69
6. MECHANIKA TEKUTIN	70
6.1. Hydrostatika ideální tekutiny	70
6.2. Hydrodynamika ideální tekutiny	71
6.3. Hydrodynamika reálné tekutiny	72
6.4. Mechanika tekutin – příklady	73
6.5. Mechanika tekutin – výsledky	77

