

Obsah

1	Základy dynamiky strojů.....	7
1.1	Dynamische Parameter.....	7
1.1.1	Hmotové a setrvačné parametry.....	7
1.1.2	Parametry pružin.....	14
1.1.3	Parametry tlumení.....	18
1.2	Parametry buzení.....	21
1.2.1	Periodické buzení.....	21
1.2.2	Neperiodická buzení.....	23
1.3	Výpočtové modely.....	24
1.3.1	Jednohmotový systém s jedním stupněm volnosti.....	24
1.3.2	Jednohmotový systém se třemi stupni volnosti.....	32
1.3.3	Vícehmotové dynamické systémy.....	35
2	Minimalizace primárních dynamických sil.....	40
2.1	Vyvažování rotorů a mechanismů.....	40
2.1.1	Vyvažování rotorů.....	41
2.1.2	Vyvažování mechanismů.....	46
2.2	Absorbce kmitů.....	47
2.2.1	Kmitavý pohyb posuvný.....	48
2.2.2	Kmitavý pohyb rotační.....	49
2.3	Tlumení kmitů.....	50
2.3.1	Kmitavý posuvný pohyb.....	50
2.3.2	Kmitavý rotační pohyb.....	51
3	Minimalizace přenosu vibrací.....	55
3.1	Stroje s periodickým silovým buzením.....	57
3.1.1	Stroje s rázovým silovým buzením.....	59
3.1.2	Zařízení s kinematickým buzením.....	61
	Literatura.....	64