

OBSAH

1.	ÚVOD DO PROBLEMATIKY	2
1.1	CÍLE DOKTORSKÉ PRÁCE	3
2.	ÚVOD DO PROBLEMATIKY PULSNĚ ŘÍZENÝCH OBVODŮ	4
2.1	PRINCIP FUNKCE PULSNĚ ŘÍZENÝCH OBVODŮ S JEDNOSMĚRNÝMI VENTILY	4
2.2	ROVNICE POPISUJÍCÍ NÁVRH DOBY IMPULSU HYDRAULICKÉHO OBVODU	7
3.	MATEMATICKÝ A SIMULAČNÍ MODEL ZKOUMANÉHO OBVODU	7
3.1	URČENÍ VLASTNÍ FREKVENCE HYDRAULICKÉHO OBVODU	7
3.2	ZJEDNODUŠENÉ HYDRAULICKÉ ZAPOJENÍ	9
3.3	NÁHRADNÍ ODPOROVÁ SÍŤ	10
3.4	VÝPOČET REAKTANCÍ JEDNOTLIVÝCH ODPORŮ V SÍŤI	11
3.4.1	<i>Výpočet reaktancí hydromotoru</i>	<i>11</i>
3.4.2	<i>Výpočet reaktancí vedení k hydromotoru</i>	<i>11</i>
3.4.3	<i>Výpočet reaktancí vedení k akumulátoru A1</i>	<i>11</i>
3.4.4	<i>Výpočet reaktancí akumulátoru A1</i>	<i>11</i>
3.5	VÝPOČET IMPEDANCE JEDNOTLIVÝCH SÉRIOVÉ A PARALELNĚ ZAPOJENÝCH REAKTANCÍ	12
3.5.1	<i>Impedance obvodu a frekvenční charakteristika</i>	<i>13</i>
3.6	VÝSLEDKY MATEMATICKÉ SIMULACE	14
3.7	TVORBA SIMULAČNÍHO MODELU V PROSTŘEDÍ FLOWMASTER	15
4.	EXPERIMENTÁLNÍ PŘÍSTUP K ŘEŠENÉ PROBLEMATICE	16
4.1	POPIS FYZIKÁLNÍHO MODELU ZKOUMANÉHO OBVODU	19
5.	POROVNÁNÍ FYZIKÁLNÍHO MODELU A SIMULACÍ	20
6.	VYHODNOCENÍ ENERGETICKÉ ÚČINNOSTI	23
7.	ZÁVĚR	24
8.	SEZNAM POUŽITÉ LITERATURY	25
9.	SEZNAM VLASTNÍCH PUBLIKACÍ	29