

	str.
1. Kapitola.....	5 - 15
§ 1.1 Symbolika.....	7 - 15
1. Obecná označení.....	7 - 8
2. Označení týkající se geodetických úloh a sítí.....	8 - 9
3. Symbolika maticového počtu.....	9 - 10
§ 1.2 Algebraické funkce.....	10 - 15
2. Kapitola.....	15 - 68
§ 2.1 Základní pojmy.....	17 - 18
§ 2.2 Metoda vyrovnání osnovy vodorovných směrů.....	18 - 31
2.2.1 Informace o metodě před vyrovnáním.....	18 - 19
2.2.2 Obecná formulace řešení metody.....	19 - 19
2.2.3 Množiny charakterizujících veličin.....	19 - 21
2.2.4 Realizace množiny $\mathcal{D}(*t)$ a určení vah zprostředkujících parametrů.....	21 - 22
2.2.5 Vyjádření tvaru matice vah zprostředkujících parametrů.....	22 - 25
2.2.6 Rovnice oprav redukovaných vodorovných směrů a vlastní vyrovnání.....	25 - 27
2.2.7 Charakteristiky přesnosti vyrovnání osnovy vodorovných směrů.....	27 - 31
2.2.7.1 Aposteriorní jednotková střední chyba.....	27 - 29
2.2.7.2 Kovarianční matice vyrovnaných neznámých M_h	29 - 30
2.2.7.3 Střední chyba vyrovnaného úhlu.....	30 - 31
2.2.7.4 Střední chyba řádkového průměru.....	31 - 31
§ 2.3 Vyrovnání neúplné osnovy vodorovných směrů.....	31 - 32
§ 2.4 Vyrovnání osnovy směrů složené ze dvou dílčích osnov vodorovných směrů.....	32 - 33

§ 2.5	Metoda orientace osnovy vodorovných směrů.....	33 - 34
§ 2.6	Metoda centrace osnovy vodorovných směrů.....	34 - 39
2.6.1	Způsoby určení centračních prvků.....	34 - 34
2.6.1.1	Nepřímé určení centračních prvků.....	34 - 39
§ 2.7	Vliv chyby z centrace na přesnost vodorovného úhlu odvozeného z osnovy vodorovných směrů.....	39 - 40
2.7.1	Vliv chyby z centrace na vodorovný směr.....	40 - 41
2.7.2	Vliv chyby z centrace na odhad úplné střední chyby vodorovného úhlu vypočteného rozdílem dvou směrů zaměřených v "s" skupinách.....	41 - 42
§ 2.8	Otázka posouzení korelace polárních souřadnic vlivem působení chyby z centrace.....	42 - 49
2.8.1	Odvození vlivu chyb z centrace na polární souřadnice zaměřené z jednoho stanoviska.....	42 - 46
2.8.1.1	Odvození vztahů středních chyb příčných a podélných složek chyby z centrace v případě zaměření více cílových bodů.....	46 - 48
2.8.1.2	Charakteristika přesnosti výběrového souboru polárních souřadnic zaměřených na stanovisku.....	48 - 49
§ 2.9	Redukce vodorovných směrů ze zobrazení do roviny kartografického zobrazení.....	49 - 51
§ 2.10	Centrace a redukce zenitových úhlů.....	51 - 57
2.10.1	Redukce zenitového úhlu $*z_{IJ}$ z rozdílných výšek teodolitu a cílového znaku.....	51 - 53
2.10.2	Centrace a redukce zenitového úhlu zaměřeného na excentrickém stanovisku.....	53 - 57
§ 2.11	Úprava měřených délek před výpočtem zpracováním.....	57 - 63

2.11.1	Matematická redukce délek.....	57 - 58
2.11.1.1	Přímý postup matematické redukce délky, jsou-li známy nadmořské výšky koncových bodů....	58 - 60
2.11.1.2	Přímý postup matematické redukce délky, jsou-li měřeny současně zenitové úhly.....	60 - 62
2.11.1.3	Převod délky D_0 z nulové hladiny do systému Jednotné trigonometrické sítě katastrální ($D_0 \leq 6\text{km}$).....	62 - 63
2.11.2	Topografická redukce délek.....	63 - 63
§2.12	Měření délek v účelových geodetických sítích.....	63 - 68
2.12.1	Obecné zásady pro měření délek v účelových geodetických sítích.....	63 - 63
2.12.2	Výpočet výsledných délek D_0 na referenční ploše a jejich kvalitativní hodnocení.....	63 - 68
3.	Kapitola.....	69 -126
§ 3.1	Závazná symbolika GÚ a MGÚ.....	71 - 73
§ 3.2	Obecná definice geodetické úlohy.....	73 - 78
3.2.1	Základní informace.....	73 - 78
3.2.1.1	Množiny prvků charakterizujících GÚ.....	73 - 74
3.2.1.2	Množiny funkčních vztahů GÚ.....	74 - 78
§3.3	Obecná formulace modelu GÚ.....	79 - 91
3.3.1	Základní poznatky.....	79 - 79
3.3.1.1	Množiny diferenciálních změn charakterizujících prvků GÚ.....	79 - 80
3.3.1.2	Množiny zlinearizovaných funkčních vztahů....	80 - 82
3.3.1.3	Vznik linearizovaného a chybového modelu pro GÚ s vyrovnáním.....	82 - 84
3.3.2	Konkrétní tvary matice $D(m,r)$, tj. tvary příslušných řádkových submatic pro užívané zlinearizované funkční vztahy ad a/.....	84 - 88

3.3.3	Konkrétní tvary modelových matic $A(m,n)$ či řádkových submatic funkčních vztahů ad b/...	88 - 92
§ 3.4	GÚ bez vyrovnání a její kvalitativní hodnocení	92 - 93
3.4.1	Kvalitativní hodnocení GÚ, tj. chybový model	93 - 95
3.4.2	Kvalitativní hodnocení GÚ protínání	95 - 117
3.4.2.1	Geodetická úloha typu I - rajon a její kvalitativní hodnocení	100-105
3.4.2.2	Geodetická úloha typu II - protínání vpřed z úhlů a její kvalitativní hodnocení	105-111
3.4.2.3	Geodetická úloha typu III - délkové protínání a její kvalitativní hodnocení	111-114
3.4.2.4	Geodetická úloha protínání zpět a její kvalitativní hodnocení	114-117
3.4.3	Funkce vypočtených konfiguračních parametrů a jejich kvalitativní hodnocení	117-126
4.	Kapitola	127-146
§ 4.1	GÚ jednostranně připojeného a orientovaného polygonového pořadu	127-137
4.1.1	Formulace GÚ volného polygonového pořadu a její kvalitativní hodnocení	130-137
§ 4.2	Lineární transformace a její odvození	137-146
4.2.1	Odvození vztahů lineární transformace	138-140
4.2.2	Odvození vztahů lineární transformace, při kterém přímo vyplývá význam transformačních koeficientů	140-141
4.2.3	Aplikace lineární transformace nestejnorodých souřadnic	141-143
4.2.4	Odvození prvků střední chybové elipsy aplikací lineární transformace	144-146
5.	Kapitola	146-149